

- ▼ Descrição geral
- ▼ Princípio de trabalho
- ▼ Especificação técnica
- ▼ Manual de instruções



JTY-HS-LA-2008

Detector de Barreira Linear – BEAM Convencional

Descrição geral:

O detector linear JTY-HS-LA2008, é composto por um emissor e um receptor, que são montados em paredes opostas da área protegida e entram em operação a partir de um determinado grau de fumaça. É um tipo de detector de fumaça óptico linear que pode ser usado nas áreas onde a fumaça surge antes de um incêndio, especialmente nos locais de amplo espaço, alta fortificação de suporte e longas distâncias tais como, centros de exposição, armazéns, túneis, grandes oficinas, mercados mobiliários, estações de energia, siderúrgicas, etc. É muito mais sensível a fumaça escura.

Princípio do trabalho:

- O detector linear infravermelho JTY-HS-LA2008 é um detector de fumaça óptico linear. O feixe de raios infravermelhos é projetado pelo emissor através da área protegida para o receptor. A fumaça gerada pela combustão se difunde pela área do feixe, o que faz com que o nível de raios infravermelhos recebidos pelo emissor diminua. Depois que o fluxo de raios infravermelhos diminui até um valor definido para que o detector responda, o receptor envia informações de alarme de incêndio para a central de alarme. Ao mesmo tempo, o led vermelho do receptor acende, indicando que o equipamento foi acionado.
- Quando certo grau de fumaça entra na área de atuação do detector linear e a tensão CC no receptor diminui para um valor pré-determinado para o detector responder, ele irá enviar um sinal de alarme de incêndio, e ao mesmo tempo, o led vermelho no detector irá acender.
- Quando em uso, se a superfície do detector for coberta por poeira ou por outra partícula, o fluxo de radiação para o receptor irá diminuir. A fim de não afetar o nível pré-definido para o detector responder, ele irá modificar o valor original, a fim de compensar por si só. Neste caso, o pó acumulado em um período de tempo não irá levar o detector a um alarme de falha.
- Se os detectores não estão bem alinhados entre si na depuração (testes/limpeza), o sinal infravermelho será muito fraco e o receptor vai apresentar alarme de falha. Na condição de monitorização normal, se o detector está totalmente coberto, o receptor irá emitir um sinal de falha por volta de 10s antes de emitir o sinal de alarme de incêndio.
- 6 luzes de indicação constam no receptor para depuração fácil.

📖 Especificação técnica

Tensão de trabalho: 24Vcc

Corrente em supervisão: $\leq 10\text{mA}$

Corrente em alarme: $\leq 25\text{mA}$

Temperatura de trabalho: -15°C — $+55^{\circ}\text{C}$

Umidade relativa do ar: $\leq 95\%$

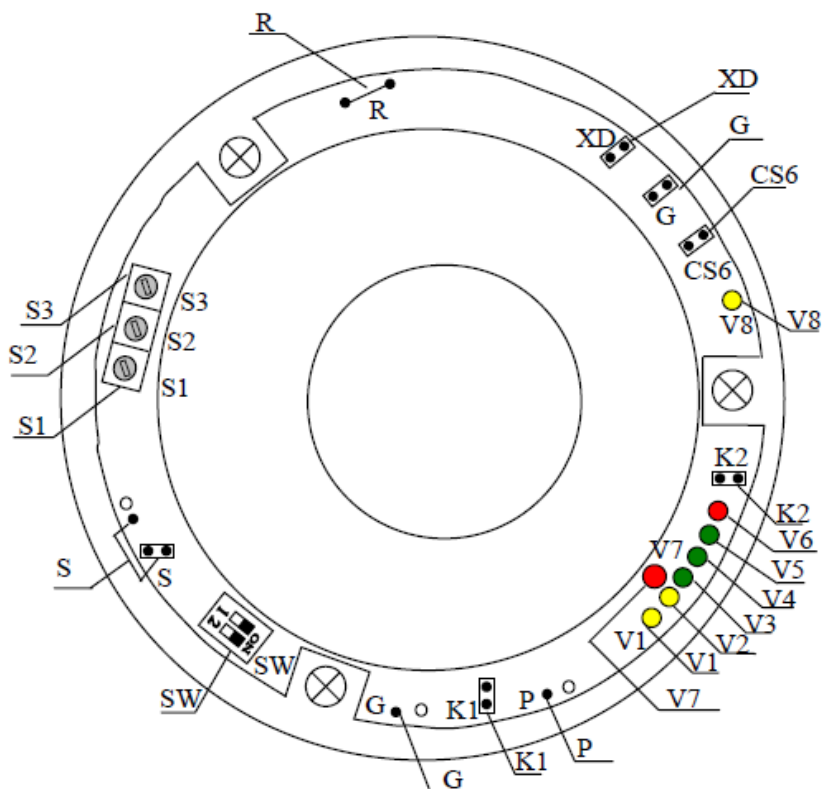
Distancia de detecção: 3—100m

Dimensões: $\Phi 128 \times 112\text{ mm}$

Cor: branca

Peso: emissor- 0,5Kg; receptor- 0,6Kg

Área de cobertura: 100m x 14m(diâmetro)



📖 Função do receptor:

- V1- o led amarelo irá acender quando a tensão entre CS6 e G estiver entre 0.5V~1.5V.
- V2- o led amarelo irá acender quando a tensão entre CS6 e G estiver entre 1.5V~3V
- V3- o led verde irá acender quando a tensão entre CS6 e G estiver entre 3V~4.5V
- V4- o led verde irá acender quando a tensão entre CS6 e G estiver entre 4.5V~6V
- V5- o led verde irá acender quando a tensão entre CS6 e G estiver entre 6V~7V
- V6- o led vermelho irá acender quando a tensão entre CS6 e G for superior a 7V

📖 Manual de instruções:

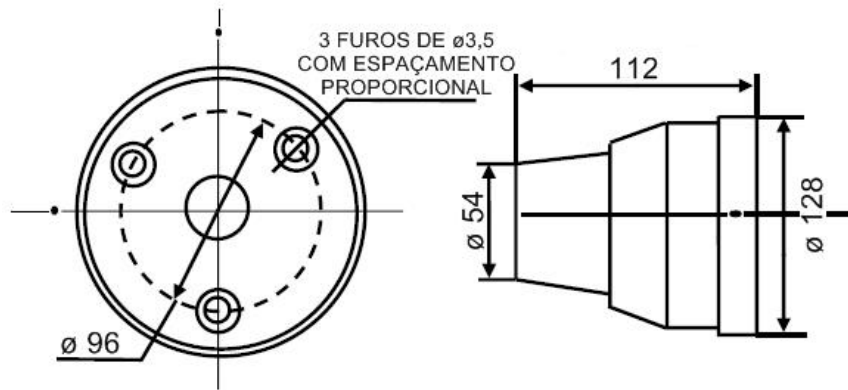
1. Princípio de instalação

- O raio infravermelho do emissor deve ser recebido pelo receptor. Qualquer abrigo entre emissor e receptor assim como 200m ao redor do detector deve ser proibido.
- O detector deve ser instalado em um local onde a fumaça possa entrar na área do infravermelho.
- A base de ambos, emissor e receptor, deve ser fixada em ambas as extremidades verticais, em uma parede livre da presença de tremores.

2. Locais inadequados para instalação

- Altura maior do que 40m
- Ambientes onde não existe cobertura
- Locais de muita poeira, pó ou vapor
- Locais com alta temperatura
- Locais onde não seja possível efetuar a manutenção do dispositivo
- Locais onde a intensidade da luz solar é maior do que 500 lus. (Obs.: se o detector está próximo a janelas de vidro, virar a face do receptor para o norte).
- Locais onde o detector linear não tem condições de atuar.

3. Configuração e instalação



4. Altura de instalação

a) Para telhado plano

A distancia entre o nível do telhado e o nível do feixe infravermelho do detector é

$$H1 = H - h1 \leq 30 \text{cm}$$

H1 é a distancia entre o nível do telhado e o nível do feixe infravermelho do detector;

H é a distancia entre o chão e o nível do telhado;

h1 é a distancia entre o chão e o detector.

Na condição de que $H \leq 5\text{m}$, $H1 = 30\text{cm}$

Na condição de que $5\text{m} \leq H \leq 8\text{m}$, $30\text{cm} \leq H1 \leq 150\text{cm}$ and $4.7\text{m} \leq h1 \leq 6.5\text{m}$

b) Para telhado irregular (como espinha de peixe, curvatura, etc).

Na condição de que $H \leq 5\text{m}$, $h1 \leq H - 100\text{cm}$

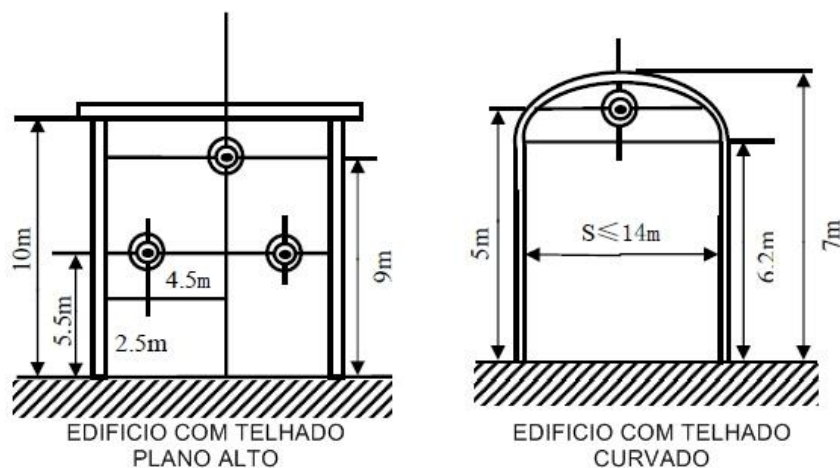
Na condição de que $5\text{m} \leq H \leq 8\text{m}$, $h1 = H - 30\text{cm}$

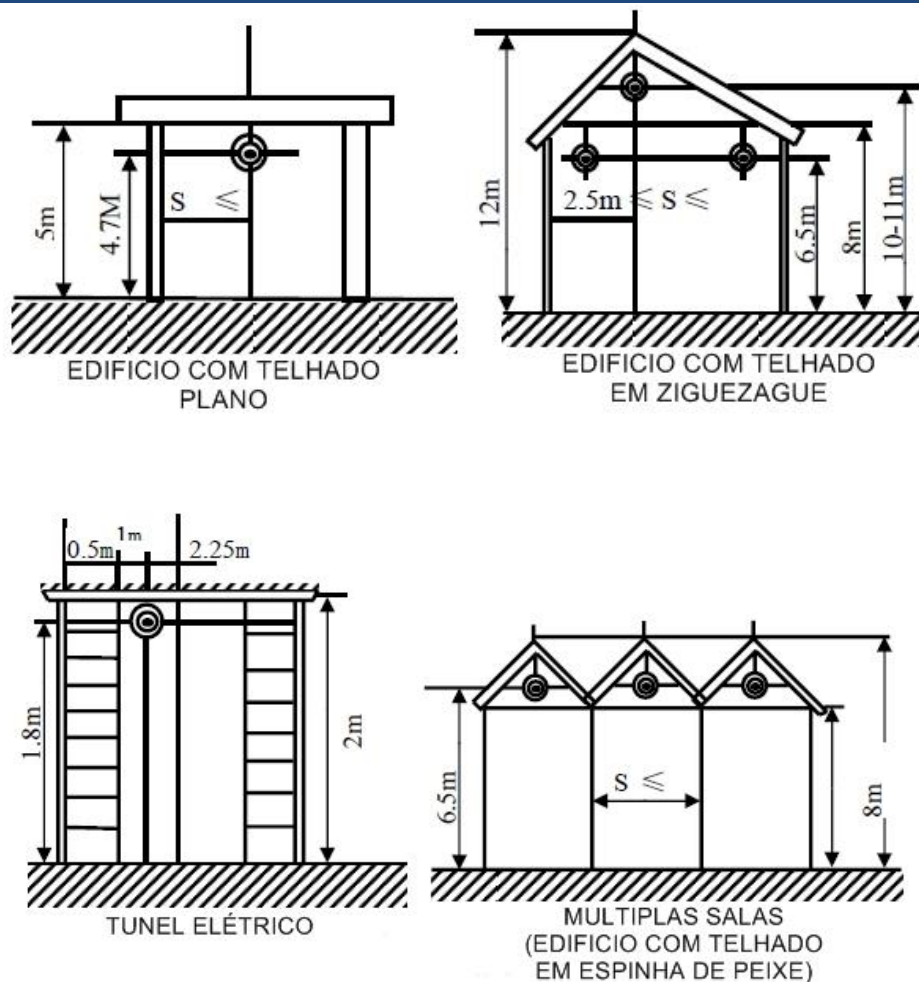
Na condição de que $H > 8\text{m}$, os detectores devem ser instalados em diferentes níveis:

Se $H = 8 \sim 14\text{m}$, os detectores devem ser instalados em dois níveis, com altura de 6,5m e 13,5m correspondentemente.

Se $H = 14 \sim 20\text{m}$, os detectores devem ser instalados em 3 camadas, com a altura de 6,5m, 13,5m e 19,5m correspondentemente.

5. Gráfico de posição de instalação para referencia





6. Método de ligação:

